



取扱説明書

製品名称

エアシリンダ

型式 / シリーズ / 品番

JMDB*32&100-*

SMC株式会社

目次

安全上のご注意	P2
1. 製品仕様	P4
1-1. 仕様	
2. 設置方法・使用方法	P4
2-1. 使用空気	
2-2. 設計上の注意	
2-3. 取付・設置	
2-4. 使用環境条件	
2-5. 速度制御	
2-6. 許容運動エネルギーについて	
2-7. 方向制御	
2-8-1. 支持金具取付について	
2-8-2. オートスイッチについて	
3. 保守点検	P15
3-1. 点検	
3-2. 故障と対策	
4. シリンダ使用の基本回路	P16
5. 構造	P17



安全上のご注意

ここに示した注意事項は、製品を安全に正しくお使いいただき、あなたや他の人々への危害や損害を未然に防止するためのものです。これらの事項は、危害や損害の大きさと切迫の程度を明示するために、

「注意」「警告」「危険」の三つに区分されています。いずれも安全に関する重要な内容ですから、国際規格（ISO/IEC）、日本産業規格（JIS）※¹ およびその他の安全法規※² に加えて、必ず守ってください。

※¹) ISO 4414: Pneumatic fluid power -- General rules and safety requirements for system and their components

ISO 4413: Hydraulic fluid power -- General rules and safety requirements for system and their components

IEC 60204-1: Safety of machinery -- Electrical equipment of machines (Part 1: General requirements)

ISO 10218-1: Robots and robotic devices - Safety requirements for industrial robots - Part 1: Robots

JIS B 8370: 空気圧-システム及びその機器の一般規則及び安全要求事項

JIS B 8361: 油圧-システム及びその機器の一般規則及び安全要求事項

JIS B 9960-1: 機械類の安全性 - 機械の電気装置(第1部: 一般要求事項)

JIS B 8433-1: ロボット及びロボティックデバイス—産業用ロボットのための安全要求事項-第1部：ロボット

※²) 労働安全衛生法 など



危険

切迫した危険の状態で、回避しないと死亡もしくは重傷を負う可能性が想定されるもの。



警告

取扱いを誤った時に、人が死亡もしくは重傷を負う可能性が想定されるもの。



注意

取扱いを誤った時に、人が傷害を負う危険が想定される時、および物的損害のみの発生が想定されるもの。

警告

①当社製品の適合性の決定は、システムの設計者または仕様を決定する人が判断してください。

ここに掲載されている製品は、使用される条件が多様なため、そのシステムへの適合性の決定は、システムの設計者または仕様を決定する人が、必要に応じて分析やテストを行ってから決定してください。このシステムの所期の性能、安全性の保証は、システムの適合性を決定した人の責任になります。

常に最新の製品カタログや資料により、仕様の全ての内容を検討し、機器の故障の可能性についての状況を考慮してシステムを構成してください。

②当社製品は、充分な知識と経験を持った人が取扱ってください。

ここに掲載されている製品は、取扱いを誤ると安全性が損なわれます。

機械・装置の組立てや操作、メンテナンスなどは充分な知識と経験を持った人が行ってください。

③安全を確認するまでは、機械・装置の取扱い、機器の取外しを絶対に行わないでください。

1. 機械・装置の点検や整備は、被駆動物体の落下防止処置や暴走防止処置などがなされていることを確認してから行ってください。

2. 製品を取り外す時は、上記の安全処置がとられていることの確認を行い、エネルギー源と該当する設備の電源を遮断するなど、システムの安全を確保すると共に、使用機器の製品個別注意事項を参照、理解してから行ってください。

3. 機械・装置を再起動する場合は、予想外の動作・誤動作が発生しても対処できるようにしてください。

④当社製品は、製品固有の仕様外での使用はできません。次に示すような条件や環境で

使用するようには開発・設計・製造されておりませんので、適用外とさせていただきます。

1. 明記されている仕様以外の条件や環境、屋外や直射日光が当たる場所での使用。

2. 原子力、鉄道、航空、宇宙機器、船舶、車両、軍用、生命および人体や財産に影響を及ぼす機器、燃焼装置、娯楽機器、緊急遮断回路、プレス用クラッチ・ブレーキ回路、安全機器などへの使用、およびカタログ、取扱説明書などの標準仕様に合わない用途の使用。

3. インターロック回路に使用する場合。ただし、故障に備えて機械式の保護機能を設けるなどの2重インターロック方式による使用を除く。また定期的に点検し正常に動作していることの確認を行ってください。



安全上のご注意

⚠ 注意

当社の製品は、自動制御機器用製品として、開発・設計・製造しており、平和利用の製造業向けとして提供しています。製造業以外でのご使用については、適用外となります。

当社が製造、販売している製品は、計量法で定められた取引もしくは証明などを目的とした用途では使用できません。

新計量法により、日本国内で SI 単位以外を使用することはできません。

保証および免責事項/適合用途の条件

製品をご使用いただく際、以下の「保証および免責事項」、「適合用途の条件」を適用させていただきます。
下記内容をご確認いただき、ご承諾のうえ当社製品をご使用ください。

『保証および免責事項』

- ①当社製品についての保証期間は、使用開始から 1 年以内、もしくは納入後 1.5 年以内、いずれか早期に到達する期間です。^{※3)}
また製品には、耐久回数、走行距離、交換部品などを定めているものがありますので、当社最寄りの営業拠点にご確認ください。
- ②保証期間中において当社の責による故障や損傷が明らかになった場合には、代替品または必要な交換部品の提供を行わせていただきます。なお、ここでの保証は、当社製品単体の保証を意味するもので、当社製品の故障により誘発される損害は、保証の対象範囲から除外します。
- ③その他製品個別の保証および免責事項も参照、ご理解の上、ご使用ください。

※3) 真空パッドは、使用開始から 1 年以内の保証期間を適用できません。

真空パッドは消耗部品であり、製品保証期間は納入後 1 年です。

ただし、保証期間内であっても、真空パッドを使用したことによる摩耗、またはゴム材質の劣化が原因の場合には、製品保証の適用範囲外となります。

『適合用途の条件』

海外へ輸出される場合には、経済産業省が定める法令(外国為替および外国貿易法)、手続きを必ず守ってください。

1. 製品仕様

1-1. 仕様

使用流体	空 気
保証耐圧力	1.0MPa
最高使用圧力	0.7MPa *1
最低使用圧力	0.05MPa
周囲温度および流体温度	5~60°C
給油	不要(無給油)
ストローク長さの許容差	+2.0 0
クッション	無調整エアクッション+ラバークッション併用
使用ピストン速度	50~500mm/s *1
駆動方式	複 動

※選定されたシステム構成によっては、速度を満足しない場合があります。

*1 最高使用圧力、使用ピストンは既存製品(MBシリーズ)とは異なります。

許容運動エネルギー以下でご使用ください。

(P9, 『2-6. 許容運動エネルギーについて』を参照してください。)



○ 仕様をご確認ください。

本製品は、圧縮空気システム(真空含む)においてのみ使用されるように設計されています。仕様範囲外の圧力や温度では破壊や作動不良の原因となりますので、使用しないでください。(仕様参照)
仕様範囲を超えて使用した場合の損害に関して、いかなる場合も保証しません。

○ 仕様の適用範囲をご確認ください。

本製品の仕様は中間ストロークを含む標準ストロークに適用されるものです。

2. 設置方法・使用方法

2-1. 使用空気

シリンダに給気される圧縮空気は当社のAFシリーズ等のエアフィルタにて濾過し、ARシリーズ等のレギュレータによって所定の設定圧力に減圧された空気を使用してください。



○ 流体の種類について

使用流体は圧縮空気を使用してください。

○ ドレンが多量の場合

ドレンを多量に含んだ圧縮空気は、空気圧機器の作動不良の原因となります。エアドライヤ、ドレンキヤツチをフィルタの前に取付けてください。

○ ドレン抜き管理

エアフィルタのドレン抜きを忘れるごとにドレンが二次側に流出し、空気圧機器の作動不良を招きます。ドレン抜き管理が困難な場合には、オートドレン付フィルタのご使用をお勧めします。

○ 空気の種類について

圧縮空気が化学薬品、有機溶剤を含有する合成油、塩分、腐食性ガス等を含む時は破壊や作動不良の原因となりますので、使用しないでください。

注意

- 使用流体に低露点空気が使用された場合、機器内部の潤滑特性の劣化から機器の信頼性(寿命)に影響が及ぶ可能性があります。
25A-シリーズなど低露点対応品のご使用をご検討願います。
- **エアフィルタを取り付けてください。**
バルブ近くの上流側に、エアフィルタを取り付けてください。濾過度は5 μm 以下を選定してください。
- **アフタクーラ、エアドライヤ、ドレンキャッチなどを設置し対策を施してください。**
ドレンを多量に含んだ圧縮空気はバルブや他の空気圧機器の作動不良の原因となります。アフタクーラ、エアドライヤ、ドレンキャッチ等を設置し対策を施してください。
- **使用流体温度および周囲温度は仕様の範囲内でご使用ください。**
- **無給油タイプシリンダへの給油**
初期潤滑されていますので無給油で使用できます。給油される場合はタービン油1種(無添加)ISO VG-32 を給油してください。マシン油、スピンドル油は使用しないでください。また、給油を途中で中止された場合、初期潤滑部の消失によって作動不良を招きますので、給油は必ず続けて行うようにしてください。なお、タービン油を使用する場合は、タービン油の製品安全データシート(MSDS)をご覧ください。
- 以上の圧縮空気の質についての詳細は、当社の「圧縮空気清浄化システム」をご確認ください。

2-2. 設計上の注意

空気圧シリンダの適合性の決定は、空気圧シリンダを使用する装置の設計者または、仕様を決定する人が判断してください。

警告

- **シリンダは、機械の摺動部のこじれ等で力の変化が起こる場合、衝撃的な動作をする危険があります。**
このような場合、手足を挟まれる等人体に傷害を与え、また機械の損傷を起こす恐れがありますので、スムーズに機械が運動を行う調整と人体に損傷を与えないような設計をしてください。
- **人体に特に危険を及ぼす恐れのある場合には、保護カバーを取り付けてください。**
被駆動物体およびシリンダの可動部分が、人体に特に危険を及ぼす恐れがある場合には、人体が直接その場所に触れることができない構造にしてください。
- **シリンダの固定部や連結部が緩まない確実な締結を行ってください。**
特に作動頻度が高い場合や振動の多い場所にシリンダを使用する場合には、確実な締結方法を採用してください。
- **減速回路やショックアブソーバが必要な場合があります。**
被駆動物体の移動速度が速い場合や質量が大きい場合、シリンダのクッションだけでは衝撃の吸収が困難になりますので、クッションに入る前で減速する回路を設けるか、また外部にショックアブソーバを使用して衝撃の緩和対策をしてください。この場合、機械装置の剛性も十分検討してください。
- **シリンダに最高出力を超える外力が作用しないように装置の設計をしてください。**
シリンダが破損し人体または装置に損害を与える危険性があります。
- **シリンダは大きな力を出しますので、取付台の剛性は十分その適性を考えて設計してください。**
人体または装置に損害を与える危険性があります。
- **停電等で回路圧力が低下する可能性を考慮してください。**
クランプ機構にシリンダを使用する場合、停電等で回路圧力が低下するとクランプ力が減少してワーカが外れる危険性がありますので、人体や機械装置に損害を与えない安全装置を組み込んでください。吊り下げ装置やリフトも落下防止のための配慮が必要です。
- **動力源の故障の可能性を考慮してください。**
空気圧、電気、油圧等の動力で制御される装置には、これらの動力源に故障が発生しても、人体または装置に損害を引き起こさない対策を施してください。

◎ 非常停止時の挙動を考慮してください。

人が非常停止をかけるか、または停電等システムの異常時に安全装置が働き、機械が停止する場合、シリンダの動きによって人体および機器、装置の損傷が起こらないような設計をしてください。

◎ シリンダのみでの同期作動は避けてください。

複数の空気圧シリンダを初期的に同一速度に設定しても諸条件の変動により速度は変化する場合があります。このため、複数のシリンダを同期作動させて一つの負荷を移動させるような設計は避けてください。

◎ 非常停止、異常停止後に再起動する場合の挙動を考慮してください。

再起動により、人体または装置に損害を与えないような設計をしてください。また、シリンダを始動位置にリセットする必要がある場合には、安全な手動制御装置を備えてください。

◎ 中間停止について

3位置クローズドセンタ形またはパーフェクトバルブ形の方向制御弁でシリンダのピストンの中間停止を行う場合は、空気の圧縮性のために正確かつ精密な位置の停止は困難です。また、バルブやシリンダはエア漏れゼロを保証していませんので、長時間停止位置を保持できない場合があります。

⚠ 注意

◎ 高速・高頻度作動中にはシリンダに触らないでください。

高速・高頻度で作動している場合はシリンダチューブの表面が高温になり、火傷の恐れがありますので、取り扱いにご注意ください。

◎ エアシリンダをエアハイドロシリンダとして使用しないでください。

エアシリンダの作動流体をタービン油にして使用しますと、油漏れの原因となります。

◎ シリンダに付着している油分はグリース油分です。

◎ グリースの基油滲みにご注意ください。

ご使用条件(周囲温度40°C以上、加圧保持、低頻度作動など)により、チューブ、カバーやロッド摺動部よりシリンダ内部のグリースの基油がシリンダ外部に滲み出す場合があります。特に清浄環境を要する場合はご注意ください。

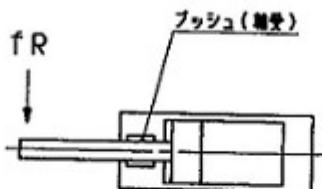
2-3. 取付・設置

⚠ 注意

◎ ピストンロッドに過大な横荷重がかからないようにしてください。

図1の太実線があるストローク長さのシリンダに対して許容できる横荷重の関係を表します。

また、P9、『図3. 許容運動エネルギー』も参照ください。



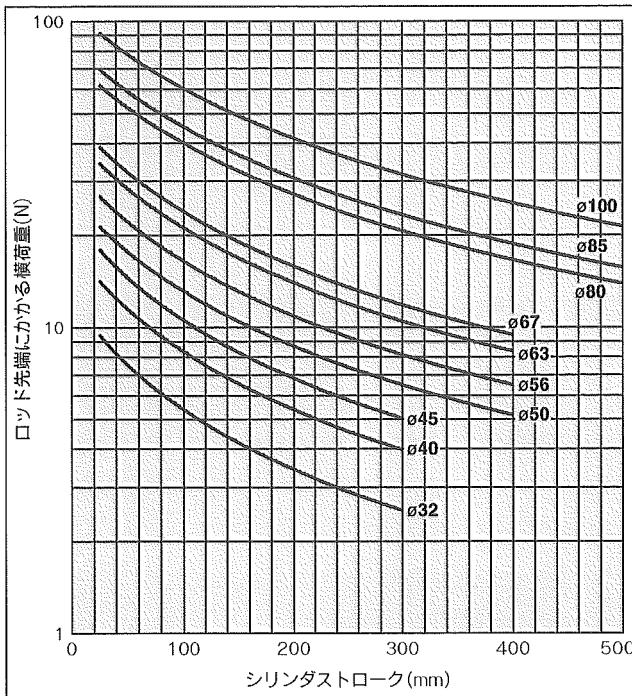


図 1. ロッド先端にかかる横荷重の許容限界

△ 注意

- ロッド軸心と負荷・移動方向は、必ず一致させるように連結してください。
一致していない場合は、ロッド、チューブにこじれを生じ、チューブ内面やブッシュ、ロッドの表面およびパッキン類を摩耗、破損させる原因になります。
- 外部ガイドを使用する場合、ロッド先端部と負荷との連結は、ストロークのどの位置においても、こじることなく接続してください。
- シリンダチューブ及びピストンロッド摺動部に物をぶつけたりくわえたりして傷や打痕をつけないでください。
チューブ内径は精密な公差で製作されていますので、わずかの変形でも作動不良の原因となります。また、ピストンロッド摺動部の傷や打痕はパッキン類の損傷を招き、エア漏れの原因となります。
- 回転する部分の焼き付きを防いでください。
回転する部分(ピン等)にはグリースを塗布して焼き付きを防いでください。
- 機器が適正に作動することが確認されるまでは使用しないでください。
取り付けや修理後に圧縮空気や電気を接続し、適正な機能検査及び漏れ検査を行って、正しい取り付けがされているか確認してください。
- 片持固定の場合
片側固定、片側自由の取付(基本形)状態で高速作動させた場合、ストローク端で発生する振動により曲げモーメントがシリンダに働き、シリンダを破損させる場合があります。このような場合は、シリンダ本体の振動を押さえる支持金具を設置していただくか、ストローク端でシリンダ本体が振動しない状態までピストン速度を下げてご使用ください。また、シリンダ本体を移動させる場合や、ロングストロークのシリンダを水平かつ片側固定で取り付ける場合においても、支持金具を使用して頂きますようお願い致します。
- ピストンロッドに過大な横荷重が掛からないよう、ご使用ください。
簡易的な確認方法

装置取付後の最低作動圧力値(MPa)=シリンダ最低作動圧力値(MPa)+{負荷質量(kg)

×ガイド摩擦係数／シリンダ断面積(mm²)}

上記値以内で円滑な作動が認められた場合、シリンダに掛かる負荷は推力のみの抵抗であり、横荷重が掛かってないと判断できます。

◎ 給気口より切粉等の異物がシリンダ内部に入らないようご注意ください。

現場でシリンダを取り付ける場合、取り付け穴をあけるドリルの切粉等が下に置いてあるシリンダの給気口より入る場合も考えられますので、切粉等が内部に入らないよう十分気を付けてください。

2-4. 使用環境条件

⚠ 警告

- ◎ 優食性ガス、化学薬品、海水、水、水蒸気の雰囲気または付着する場所では、使用しないでください。
- ◎ 直射日光の当たる場所では、日光を遮断してください。
- ◎ 振動または衝撃の起こる場所では使用しないでください。
- ◎ 周囲に熱源があり、輻射熱を受ける場所では使用しないでください。
- ◎ 尘埃の多い場所や、水滴、油滴の掛かる場所ではロッドにカバー等を取り付けてください。
- ◎ オートスイッチをご使用になる場合、強磁界の雰囲気では使用しないでください。
- ◎ エア機器に使用する圧縮空気の性状や外部環境及び運転条件などによりグリース基油の減少が促進され、潤滑性能が低下して機器寿命に影響を与える場合があります。
- ◎ シリンダ保管時は多湿を避けてください。
シリンダを保管する時は多湿を避け、錆の発生を防ぐと共にピストンロッドを引き込んだ状態で保管してください。

⚠ 注意

ピストンロッド、タイロッドの加工部はめつき処理されておりませんので、使用中や長期保管中に錆が発生する可能性があるため、ご注意ください。

◎ 配管前の処置

配管や継手類は、配管前にエアブロー(フラッシング)あるいは洗浄を十分行ない、管内の切粉、切削油、ゴミ等を除去してください。

◎ シールテープの巻き方

配管や継手類をねじ込む場合には、配管ねじの切粉やシール材が配管内部へ入り込まないようにしてください。

なお、シールテープを使用されるときは、ねじ部を1.5~2山残して巻いてください。

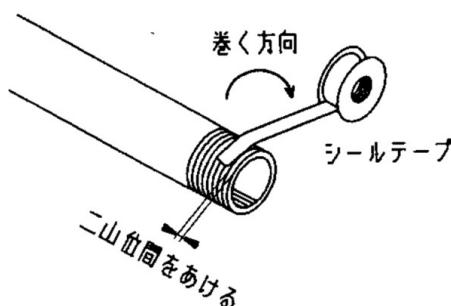


図2. シールテープの巻き方

2-5. 速度制御

- 1) シリンダの速度を調節する際は、吸気口付近にSMC(株)製のスピードコントローラ(AS シリーズ)を取り付けて所定の速度に調節してください。
- 2) 速度を調節する方法として、スピードコントローラを使用します。スピードコントローラは、シリンダへ供給する空気を絞って調節する(メータイン制御)タイプと、シリンダから排気する空気を制御する(メタアウト制御)タイプの2種類があります。前者のタイプではシリンダの作動が不安定になる場合がありますので、通常複動シリンダの場合は後者のタイプを使用します。

⚠ 注意

- シリンダの駆動速度はスピードコントローラを全閉の状態で取り付けて、低速側より徐々に所定の速度に調整してください。

2-6. 許容運動エネルギーについて

⚠ 警告

- 許容運動エネルギー(図3)内でご使用ください。

許容運動エネルギーを超えて使用した場合には、シリンダが破損し、人体又は装置に損害を与える危険性があります。許容運動エネルギーを超えて使用する場合は、外部にアブソーバ等を設置し、シリンダ本体に衝撃が加わらないようにしてください。この場合、機械装置の剛性も十分検討してください。

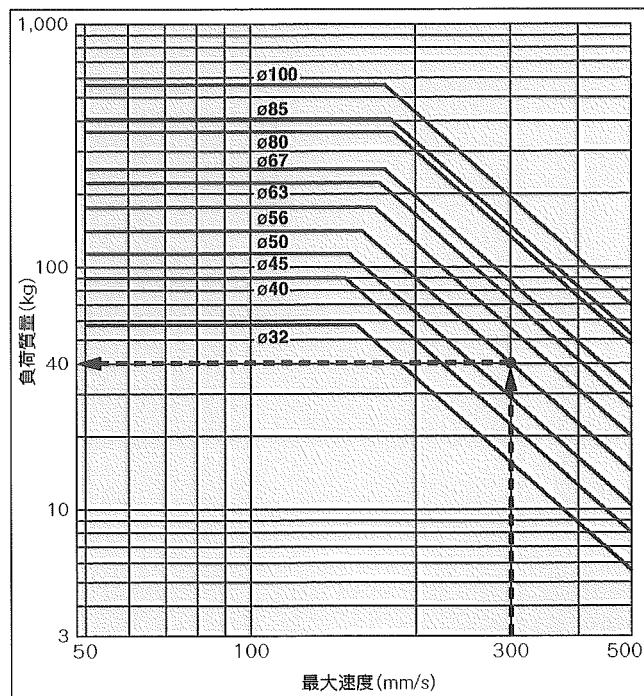


図3. 許容運動エネルギー

⚠ 注意

- ラバーカッシュションは、ストロークエンドで多少のバウンド現象が生じる場合がありますので注意してご使用ください。

2-7. 方向制御

シリンダの作動の方向を切り換える場合は、当社の種々の電磁弁の中から適合する電磁弁を取り付けて方向切り換えを行なってください。

⚠ 警 告

○ 被駆動物体の飛び出しを防止する回路設計をしてください。

エキゾーストセンタ形の方向制御弁でシリンダを駆動する場合や、回路の残圧を排気した後の起動時等、シリンダ内の空気が排気された状態から、ピストンの片側に加圧される場合は、被駆動物体が高速で飛び出します。このような場合、手足を挟まれる等人体に傷害をあたえ、また機械の損傷を起こす危険性がありますので、飛び出しを防止するための機器を選び回路を設計してください。

2-8-1. 支持金具取付について 2

○ タイロッド張力が均一になるように番号または矢印の順に金具取付ボルトを締め付けてください。

○ 取付ナットを締め付ける際は、表 1 の適正締付トルクにて締め付けるようにしてください。

○ 支持金具の取り付けは、台の上に置き、水平が出ていることを確認してください。

そのため、金具取付ボルトを仮締めし、水平を確認しながら次に本締めすることを推奨します。

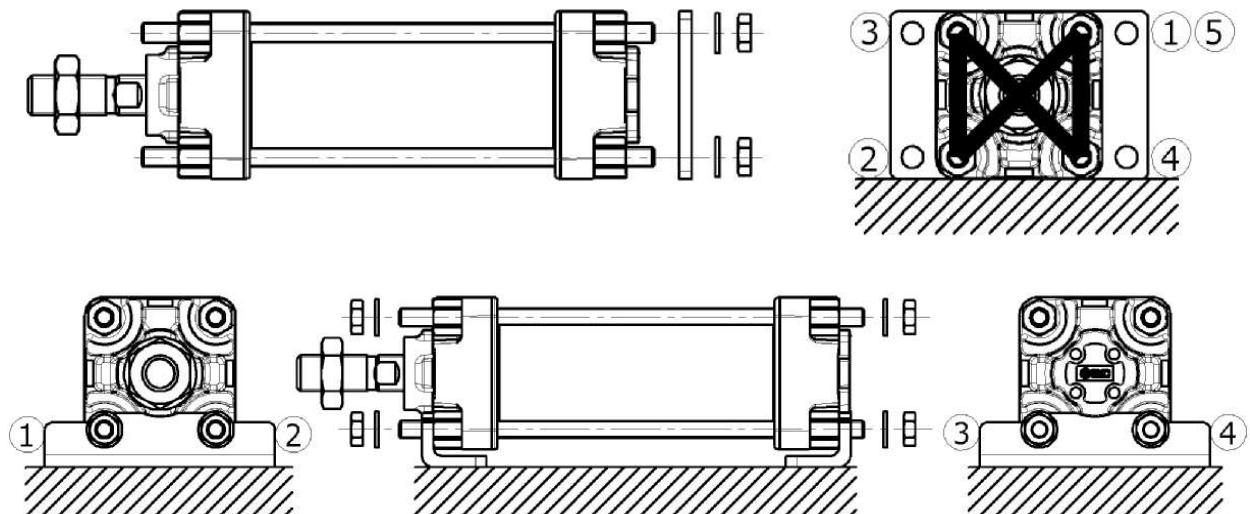


図 4. 取付ナット締付順序

表 1.

チューブ内径(mm)	使用ナット	二面幅寸法	締付トルク(N·m)
32,40	JIS B1181 3 種中 M5X0.8	8	1.79~2.42
50,63	JIS B1181 3 種中 M6X1	10	3.09~4.19
80	JIS B1181 3 種中 M8X1.25	13	6.38~8.63
100	JIS B1181 3 種中 M8X1.25	13	12.5~16.91

支持金具交換時、シリンダ本体のタイロッドナットも緩みます。

・タイロッドナットを再度適正締付トルクにて締め付けた後、支持金具を取り付けてください。

⚠ 注意

○ 組み付け終了後には必ず作動に異常がない事を確認してください。

2-8-2. オートスイッチについて

オートスイッチを取り付ける場合および設置位置を変更する場合には、図 5 を参照してください。

⚠ 注意

- オートスイッチ取付金具は専用品(P12, 表 2)を使用してください。
- オートスイッチ取付ビスは適正なトルクで締め付けてください。
- ストロークによりスイッチの取り付けに制限があります。(P13, 表 4,5 参照)

<適用オートスイッチ>

無接点 …… D-M9N(V)・M9P(V)・M9B(V)
D-M9NW(V)・M9PW(V)・M9BW(V)
D-M9NA(V)・M9PA(V)・M9BA(V)

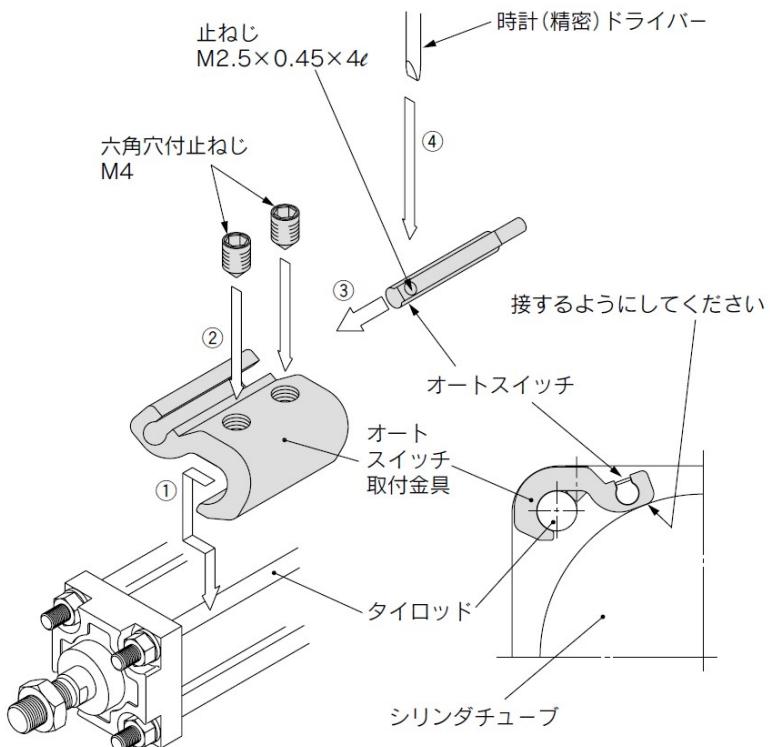


図 5. オートスイッチ取付および移動方法

- ① シリンダタイロッドにオートスイッチ取付金具をはめ込み、オートスイッチ取付金具の底面がシリンダチューブに確実に接するようにします。
- ② 止ねじ(M4)で検出位置に固定します。(六角レンチ使用)
- ③ オートスイッチ取付金具のオートスイッチ取付溝にオートスイッチを差し込み、大体のオートスイッチ設置位置にセッティングします。
- ④ 検出位置を確認後、オートスイッチに付属している取付ビス(M2.5)を締め込み、オートスイッチを固定します。
- ⑤ 検出位置の変更は、③の状態で行います。

注 1) オートスイッチ保護のため、オートスイッチ本体はオートスイッチ取付溝内に 15mm 以上収納されるようにしてください。

注 2) 六角穴付止ねじ(M4)の締付トルクは、1~1.2N·m としてください。

注 3) オートスイッチ取付ビス(M2.5)を締め付ける際には、握り径 5~6mm の時計ドライバを使用してください。また、締付トルクは、0.05~0.15N·m としてください。目安として、締付感が出た位置から 90° 回転させた状態となります。

表2. オートスイッチ取付金具/部品品番

適用オートスイッチ型式	チューブ内径(mm)									
	32	40	45	50	56	63	67	80	85	100
D-M9□/M9□V										
D-M9□W/M9□WV	BMB10-032			BMB5-032			BA7-040		BA7-063	
D-M9□A/M9□AV										

[ステンレス製取付ビスセット]

下記のステンレス製取付ビスセット(止めねじを含む)をご用意しておりますので、使用環境に応じてご使用ください。(オートスイッチ取付金具本体は、含みませんので別途手配ください。)

注) D-M9□A(V)をご使用される場合は、上表のオートスイッチ取付金具(BMB10-032, BMB5-032)に付属の鉄製止めねじは使用せず、別途、ステンレス製ビスセット・BBA1を手配いただき、BBA1に含まれるM4×6Lのステンレス製止めねじをご選定のうえ、ご使用ください。

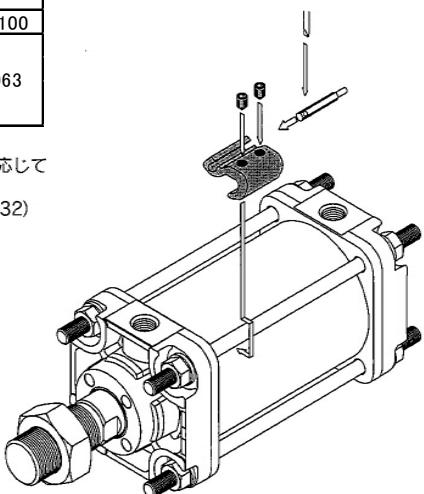


図6. オートスイッチ取付および移動方法

表3. 動作範囲

適用オートスイッチ型式	チューブ内径(mm)									
	32	40	45	50	56	63	67	80	85	100
D-M9□/M9□V	3.5	4	4	4	4.5	5	4.5	5	5.5	5.5
D-M9□W/M9□WV										
D-M9□A/M9□AV										

※応差を含めた目安であり、保障するものではありません。(ばらつき±30%程度)

周囲の環境により大きく変化する場合があります。

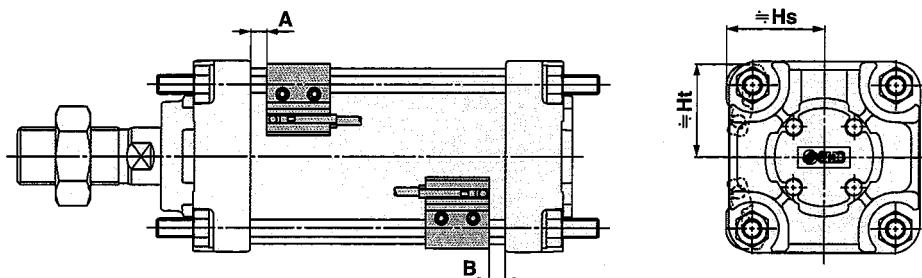


図7. オートスイッチ適正取付位置(ストロークエンド検出時)および取付高さ

表 4. オートスイッチ適正取付位置(ストロークエンド検出時)および取付高さ

オートスイッチ適正取付位置

	D-M9□
	D-M9□V
	D-M9□W
	D-M9□WV
	D-M9□AL
	D-M9□AV
A	B
φ32	7.5
φ40	6.5
φ45	6.5
φ50	7
φ56	7
φ63	8
φ67	8
φ80	9
φ85	9
φ100	9
	10

オートスイッチ取付高さ

	D-M9□		D-M9□V	
	D-M9□W		D-M9□WV	
	Hs	Ht	Hs	Ht
φ32	24.5	22.5	30.5	22.5
φ40	28.5	25.5	34	25.5
φ45	30.5	27.5	36	27.5
φ50	33	30	38.5	30
φ56	35	32.5	41	32.5
φ63	38.5	36	43	36
φ67	45.5	45	49.5	45
φ80	46.5	45	52	45
φ85	54	53.5	57.5	53.5
φ100	54	53.5	59.5	53.5

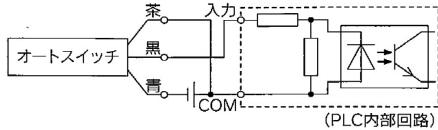
表 5. オートスイッチ取付可能最小ストローク

オートスイッチ 型式	オートスイッチ取付数	Φ32～Φ100
D-M9□ D-M9□W	2ヶ付(異面、同一面)	15
	nヶ付	$15+40 \frac{(n-2)}{2}$ (n=2, 4, 6, 8…)
D-M9□V D-M9□WV	2ヶ付(異面、同一面)	10
	nヶ付	$10+30 \frac{(n-2)}{2}$ (n=2, 4, 6, 8…)
D-M9□AL	2ヶ付(異面、同一面)	15
	nヶ付	$15+40 \frac{(n-2)}{2}$ (n=2, 4, 6, 8…)
D-M9□AV	2ヶ付(異面、同一面)	15
	nヶ付	$15+30 \frac{(n-2)}{2}$ (n=2, 4, 6, 8…)

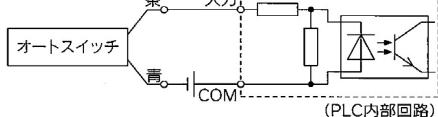
オートスイッチ／結線方法、接続例

シンク入力仕様の場合

3線式NPN



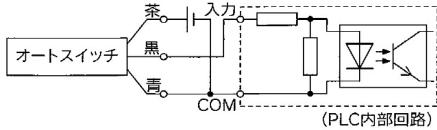
2線式



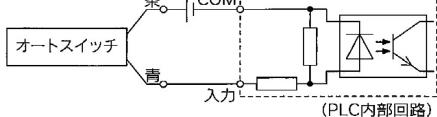
PLCの入力仕様により接続方法が異なりますので、PLCの入力仕様に応じて接続してください。

ソース入力仕様の場合

3線式PNP



2線式

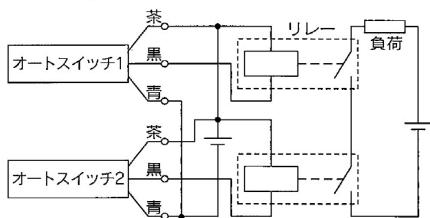


AND(直列)、OR(並列)接続例

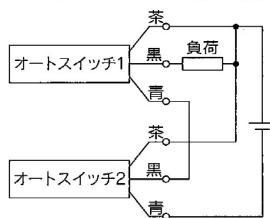
※無接点オートスイッチを使用時の入力判定は、50ms間の信号は無効となるように、
設備上にて設定願います。

3線式NPN出力のAND接続

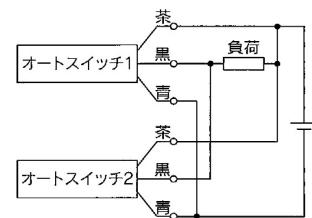
(リレーを使用する場合)



(オートスイッチのみで行う場合)

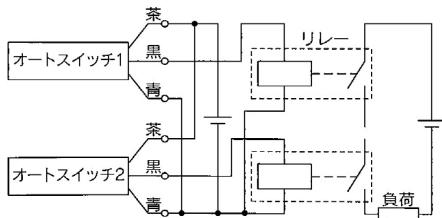


3線式NPN出力のOR接続

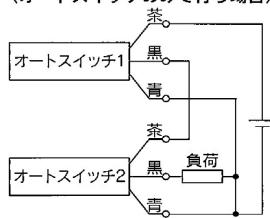


3線式PNP出力のAND接続

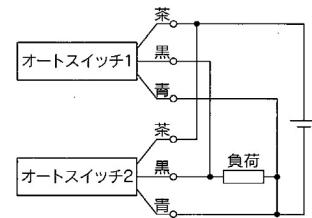
(リレーを使用する場合)



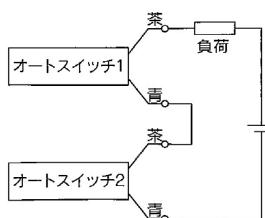
(オートスイッチのみで行う場合)



3線式PNP出力のOR接続



2線式のAND接続

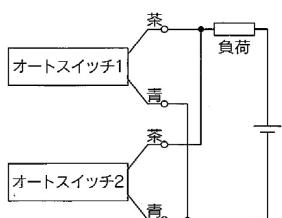


オートスイッチ2個を
AND接続した場合ON時
の負荷電圧が低下し負荷
の作動不良を生じる場
合があります。
また、表示灯はオートス
イッチ2個がON状態と
なったとき点灯します。
負荷電圧仕様が20V未満
のオートスイッチは、使
用できません。

$$\begin{aligned} \text{ON時の負荷電圧} &= \text{電源電圧} - \text{残留電圧} \times 2\text{個} \\ &= 24V - 4V \times 2\text{個} \\ &= 16V \end{aligned}$$

例：電源電圧DC24V
オートスイッチ内部降下電圧4V

2線式のOR接続



(無接点)
オートスイッチ2個を
OR接続した場合OFF
時の負荷電圧が大き
くなり作動不良を生じ
る場合があります。

(有接点)
漏れ電流がないため、
OFF時の負荷電圧が大
きくなることはありま
せんが、ON状態のオー
トスイッチ個数により、
オートスイッチに流れ
る電流値が分散、減少
するため、表示灯が暗
くなり、点灯しない場
合もあります。

$$\begin{aligned} \text{OFF時の負荷電圧} &= \text{漏れ電流} \times 2\text{個} \times \text{負荷インピーダンス} \\ &= 1mA \times 2\text{個} \times 3k\Omega \\ &= 6V \end{aligned}$$

例：負荷インピーダンス3kΩ
オートスイッチ漏れ電流1mA

3. 保守点検

3-1. 点検

シリンダを最適な状態で使用するためには、点検が必要です。

- 1) 作動状態がスムーズか。
- 2) ピストン速度、サイクルタイムの変化。
- 3) ストロークの異常。
- 4) シリンダ取り付けボルトおよびロッド先端ナットのゆるみ。
- 5) シリンダ取り付けフレームのゆるみ、又は異常なたわみ。
- 6) 外部漏れ、内部漏れ(出力変化)。
- 7) ピストンロッド摺動面の傷。
- 8) エアフィルタの目詰り、ドレン排出。
- 9) オートスイッチの取付位置。

以上の箇所を点検し、異常がある場合には、異常原因を改善した後、増し締め・グリース塗布等の必要な処置を行ってください。また、シリンダの修理が必要な場合は、当社営業までご連絡ください。

⚠ 警告

- 保守点検は、上記項目を基本として行ってください。また、状況に応じて必要な点検を行ってください。

取り扱いを誤ると、機器や装置の破損や作動不良の原因となります。

- 機器の取り外しおよび圧縮空気の給・排気。

機器を取り外す時は、被駆動物体の落下防止処置や暴走防止処置等がなされていることを確認してから供給する空気と設備の電源を遮断し、システム内の圧縮空気を排気してから行ってください。

また、再起動する場合は、飛び出し防止処置がなされていることを確認してから、注意して行ってください。

3-2. 故障と対策

現象	主要原因	対策
ピストンロッドがスムーズに作動しない。	取付の心が出ていない。	・取り付けの心出し、調整、支持金具の変更
	横荷重がかかっている。	・適切なガイドを設ける。 ・取付状態の修正、支持金具の変更
	低速度限界以下の使用	・負荷変動の要因の除去
	負荷率が高い。	・圧力を上げる。 ・シリンダサイズをUPする。
	スピードコントローラがメータイン制御になっている。	・メータアウト制御に変更する。
破損・変形	高速作動による衝撃力	・速度を遅くする。 ・負荷を軽減する。 ・衝撃吸収機構を外側に設ける。 (ショックアブソーバ等の使用検討)
	横荷重がかかっている。	・適切なガイドを設ける。 ・取付状態の修正

4. シリンダ使用の基本回路

エアフィルタ、レギュレータ、電磁弁、スピードコントローラを使用してシリンダを作動させる場合の基本回路(メータアウト制御の場合)は次のようにになります。

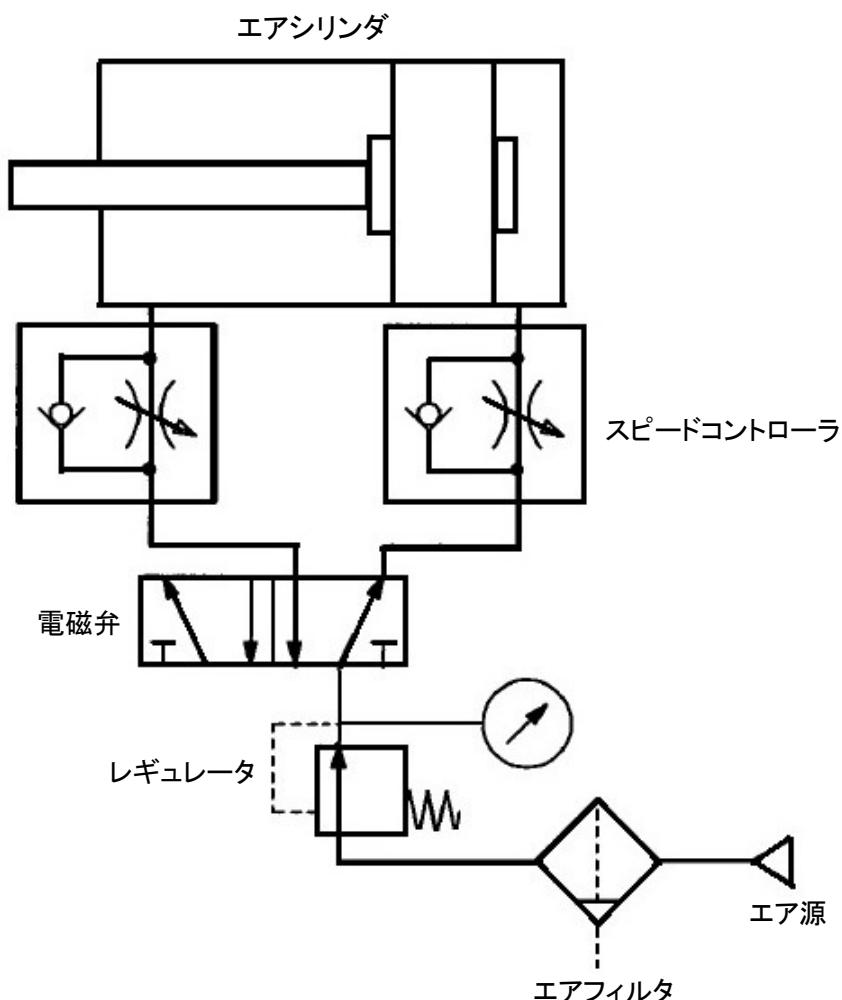


図 8. 基本回路

5. 構造

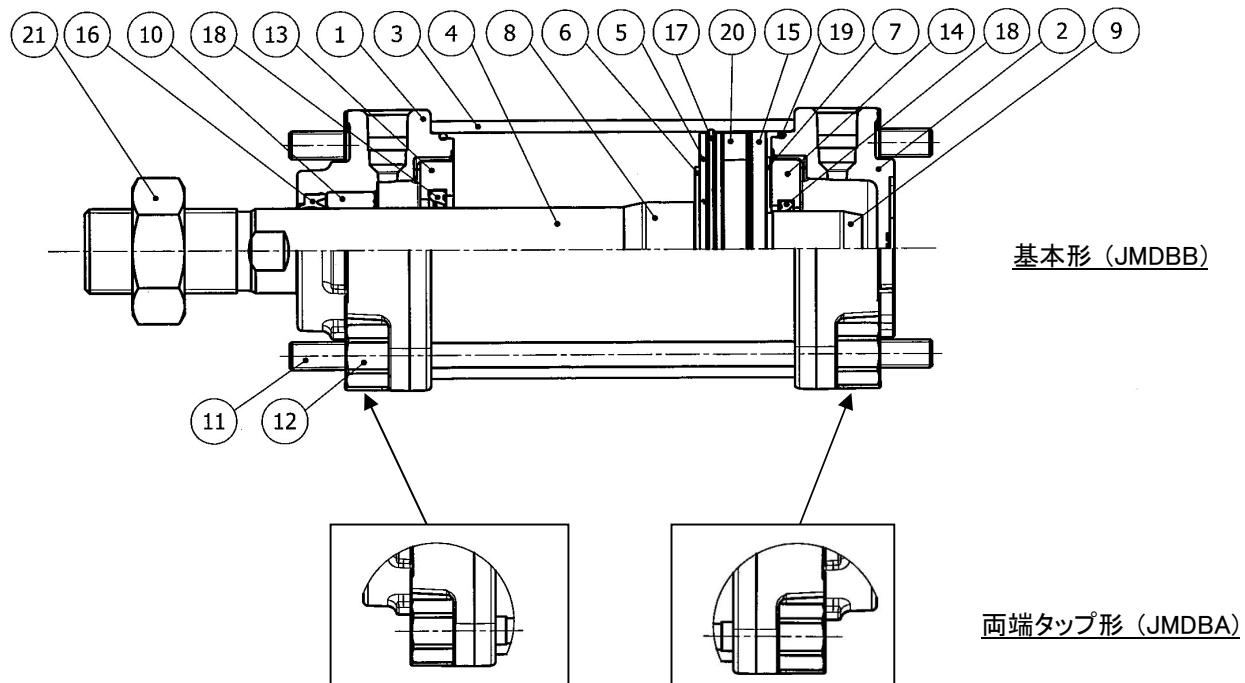


表 6. パーツリスト

番号	名称	個数
1	ロッドカバー	1
2	ヘッドカバー	1
3	シリンダチューブ	1
4	ピストンロッド	1
5	ピストン	1
6	ダンパーA	1
7	ダンパーB	1
8	クッションリング A	1
9	クッションリング B	1
10	ブッシュ	1
11	タイロッド	4
12	タイロッドナット	8
13	クッションパッキンホルダーA	1
14	クッションパッキンホルダーB	1
15	ウエアリング	1
16	ロッドパッキン	1
17	ピストンパッキン	1
18	クッションパッキン	2
19	シリンダチューブガスケット	2
20	磁石	1
21	ロッド先端ナット	1

改訂履歴

- A 5. 構造の変更, 表 5 パーツリスト 変更
- 2 2-8-1. 支持金具取付について 追加
- 3 本社住所削除
- 4 「安全上の注意」改定

SMC株式会社 お客様相談窓口

URL <https://www.smeworld.com>

0120-837-838

受付時間/9:00~12:00 13:00~17:00【月~金曜日, 祝日, 会社休日を除く】

㊟ この内容は予告なしに変更する場合がありますので、あらかじめご了承ください。
© SMC Corporation All Rights Reserved